

# Yassin NAJMI

Étudiant en ingénierie à l'INPT, spécialisé en Systèmes Ubiquitaires et Distribués (SUD) - Cloud et IoT – Recherche Stage PFA

 yassinnajmi5@gmail.com |  +212 766-916-867 |  yassinnajmi.me |  YNJ05 |  Yassin NAJMI

## PROFIL

Étudiant en ingénierie à l'INPT, spécialisé en Systèmes Ubiquitaires et Distribués (SUD) - Cloud et IoT. Expérimenté dans les infrastructures cloud avec OpenStack et le développement d'applications IoT. À la recherche d'un stage PFA pour appliquer mes compétences techniques.

## FORMATION

**Institut National des Postes et Télécommunications (INPT), Rabat** 2024 - 2027  
Ingénierie des Systèmes Ubiquitaires et Distribués (SUD) - Cloud et IoT

**Classes Préparatoires aux Grandes Écoles (CPGE), Safi** 2022 - 2024  
Filière: Technologie et Sciences de l'Ingénieur (TSI)

## PROJETS ACADEMIQUES

**Mise en place d'un cloud privé avec OpenStack** *Cloud Computing/DevOps*

- Installation et configuration d'une infrastructure Cloud privée complète (IaaS) avec OpenStack
- Gestion des ressources, réseaux et sécurité dans un environnement cloud distribué
- **Technologies:** OpenStack 2025.1 "Epoxy" (Keystone, Glance, Nova, Neutron, Cinder, Horizon), KVM, Ubuntu Server 24.04, MySQL/MariaDB, RabbitMQ

**GreenTech SmartBin - Système Intelligent de Gestion des Déchets** *IoT / IA / Full Stack*

- Développement d'un système IoT pour l'optimisation de la collecte des déchets urbains
- Intégration de capteurs et algorithmes d'optimisation des tournées de collecte
- Détection automatique du niveau de remplissage et classification des déchets
- **Technologies:** Python, Arduino, OpenCV, YOLO, HTML/CSS

**Portfolio Professionnel** *Développement Web*

- Conception et développement d'un site portfolio responsive pour présenter mes projets et compétences
- Interface moderne avec animations et effets visuels pour une expérience utilisateur optimale
- **Technologies:** HTML5, CSS3, JavaScript, Particle.js, Tilt.js

**Grass Cutter Robot (Tondeuse Robotique Autonome) TIPE** *Robotique / Automatisme*

- Conception et modélisation d'une tondeuse robotique autonome pour terrains fortement inclinés
- Réalisation de l'étude de dimensionnement du moteur et de la modélisation dynamique du système
- **Technologies:** Mécanique des systèmes, Modélisation dynamique, Asservissement, Capteurs,

## COMPÉTENCES TECHNIQUES

**Langages de programmation:** Java, Python, C, C++, JavaScript, TypeScript

**Frontend:** HTML5, CSS3, Bootstrap, React, Angular

**Backend & Frameworks:** Node.js, Express.js, Python, Django, Spring Boot

**Bases de données:** MySQL, MongoDB, SQLite, PostgreSQL

**Outils & DevOps:** Git, GitHub, Docker, Linux, OpenStack, KVM, VS Code, Postman

## LANGUES

**Languages:** Français: Fluent Anglais: Professionnel Arabe: Native