

Yassin NAJMI

Étudiant en ingénierie à l'INPT, spécialisé en Systèmes Ubiquitaires et Distribués (SUD) - Cloud et IoT – Recherche Stage PFA

✉ yassinnajmi5@gmail.com | ☎ +212 766-916-867 | 🌐 yassinnajmi.me | 📄 YNJ05 | 📱 Yassin NAJMI

PROFIL

Étudiant en ingénierie à l'INPT, spécialisé en Systèmes Ubiquitaires et Distribués (SUD) - Cloud et IoT. Expérimenté dans les infrastructures cloud avec OpenStack et le développement d'applications IoT. À la recherche d'un stage PFA pour appliquer mes compétences techniques.

FORMATION

Institut National des Postes et Télécommunications (INPT), Rabat 2024 - 2027
Ingénierie des Systèmes Ubiquitaires et Distribués (SUD) - Cloud et IoT

Classes Préparatoires aux Grandes Écoles (CPGE), Safi 2022 - 2024
Filière: Technologie et Sciences de l'Ingénieur (TSI)

PROJETS ACADÉMIQUES

Mise en place d'un cloud privé avec OpenStack Cloud Computing/DevOps

- Installation et configuration d'une infrastructure Cloud privée complète (IaaS) avec OpenStack
- Gestion des ressources, réseaux et sécurité dans un environnement cloud distribué
- **Technologies:** OpenStack 2025.1 "Epoxy" (Keystone, Glance, Nova, Neutron, Cinder, Horizon), KVM, Ubuntu Server 24.04, MySQL/MariaDB, RabbitMQ

GreenTech SmartBin - Système Intelligent de Gestion des Déchets IoT / IA / Full Stack

- Développement d'un système IoT pour l'optimisation de la collecte des déchets urbains
- Intégration de capteurs et algorithmes d'optimisation des tournées de collecte
- Détection automatique du niveau de remplissage et classification des déchets
- **Technologies:** Python, Arduino, OpenCV, YOLO, HTML/CSS

Portfolio Professionnel Développement Web

- Conception et développement d'un site portfolio responsive pour présenter mes projets et compétences
- Interface moderne avec animations et effets visuels pour une expérience utilisateur optimale
- **Technologies:** HTML5, CSS3, JavaScript, Particle.js, Tilt.js

Grass Cutter Robot (Tondeuse Robotique Autonome) TIPE Robotique / Automatisme

- Conception et modélisation d'une tondeuse robotique autonome pour terrains fortement inclinés
- Réalisation de l'étude de dimensionnement du moteur et de la modélisation dynamique du système
- **Technologies:** Mécanique des systèmes, Modélisation dynamique, Asservissement, Capteurs,

COMPÉTENCES TECHNIQUES

Langages de programmation: Java, Python, C, C++, JavaScript, TypeScript

Frontend: HTML5, CSS3, Bootstrap, React, Angular

Backend & Frameworks: Node.js, Express.js, Python, Django, Spring Boot

Bases de données: MySQL, MongoDB, SQLite, PostgreSQL

Outils & DevOps: Git, GitHub, Docker, Linux, OpenStack, KVM, VS Code, Postman

LANGUES

Langues: Français: Fluent **Anglais:** Professionnel **Arabe:** Native